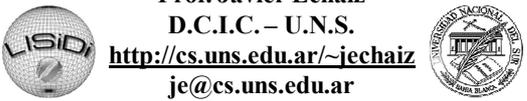


sincronización

4

Sistemas Operativos y Distribuidos

Prof. Javier Echaiz
D.C.I.C. – U.N.S.
<http://cs.uns.edu.ar/~jechaiz>
je@cs.uns.edu.ar



Sistemas Operativos y Distribuidos – Sincronización Prof. Javier Echaiz

Sincronización de procesos

Fundamentos

- El acceso concurrente a datos compartidos puede resultar en inconsistencias.
- Mantener la consistencia de datos requiere mecanismos para asegurar la ejecución ordenada de procesos cooperativos.
- Supóngase que se modifica el código del productor-consumidor agregando una variable *contador*, inicializado a 0 e incrementado en cada momento que un nuevo ítem es agregado al buffer.

Sistemas Operativos y Distribuidos – Sincronización Prof. Javier Echaiz

Buffer Limitado

- Datos compartidos**

```

type item = ... ;
var buffer array [0..n-1] of item;
in, out: 0..n-1;
contador: 0..n;
in, out, contador := 0;
            
```
- Proceso Productor**

```

repeat
...
produce un ítem en nextp
...
while contador = n do no-op;
buffer[in] := nextp;
in := in + 1 mod n;
contador := contador + 1;
until false;
            
```

Sistemas Operativos y Distribuidos – Sincronización Prof. Javier Echaiz

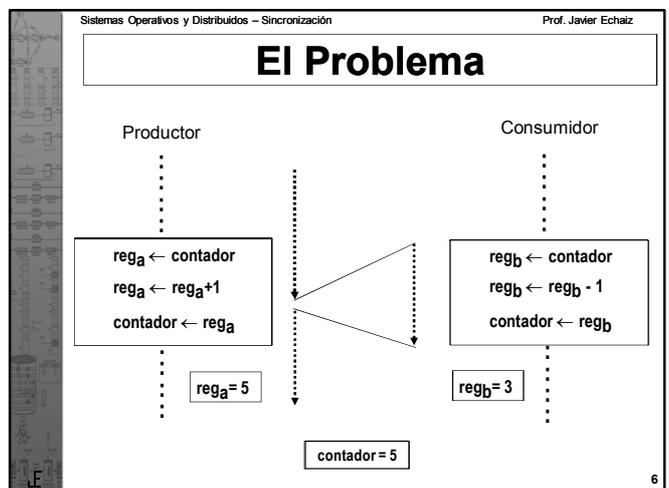
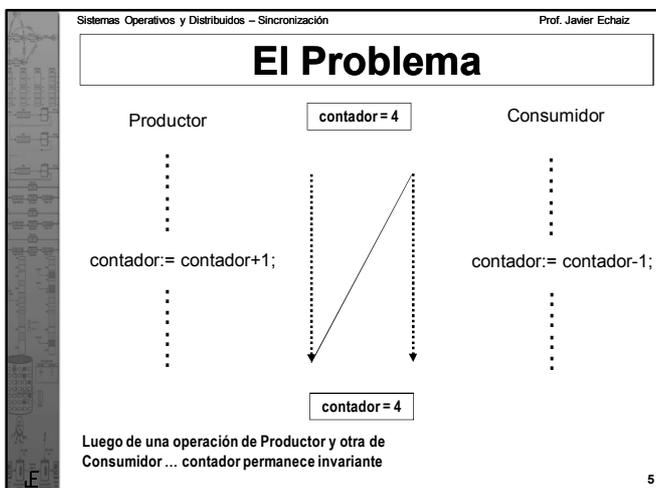
Buffer Limitado (cont.)

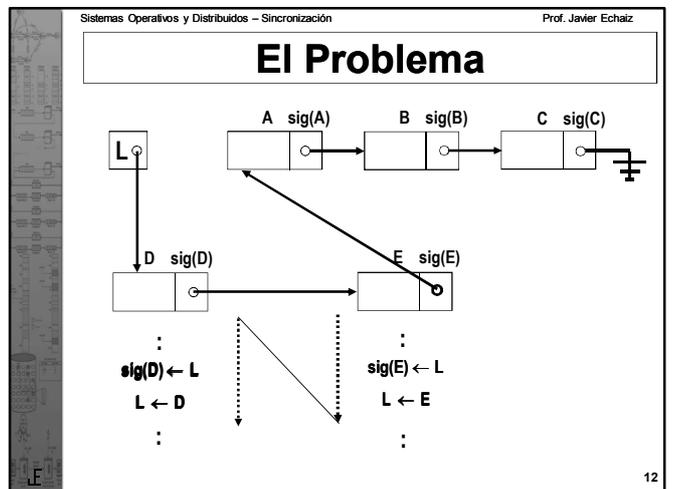
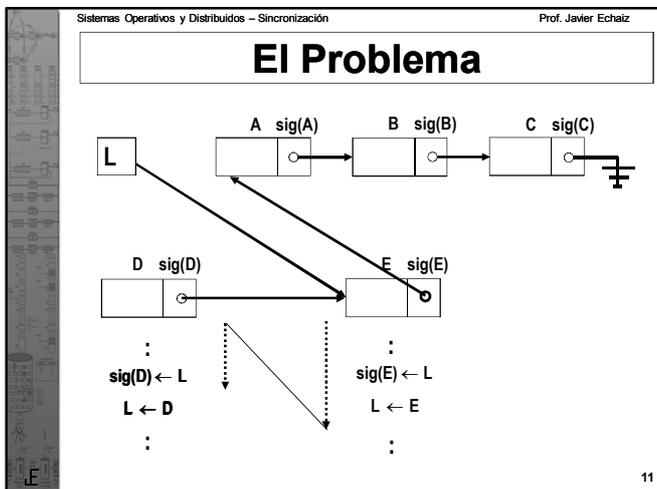
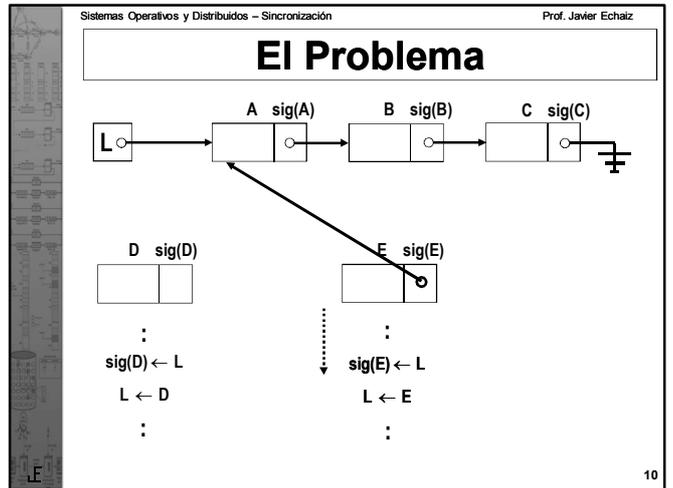
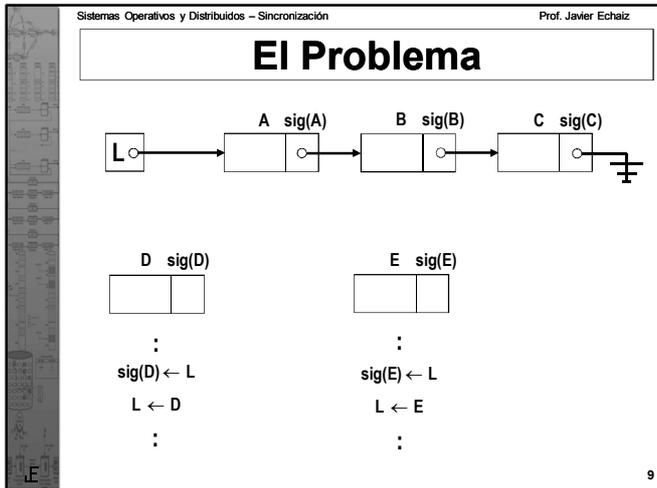
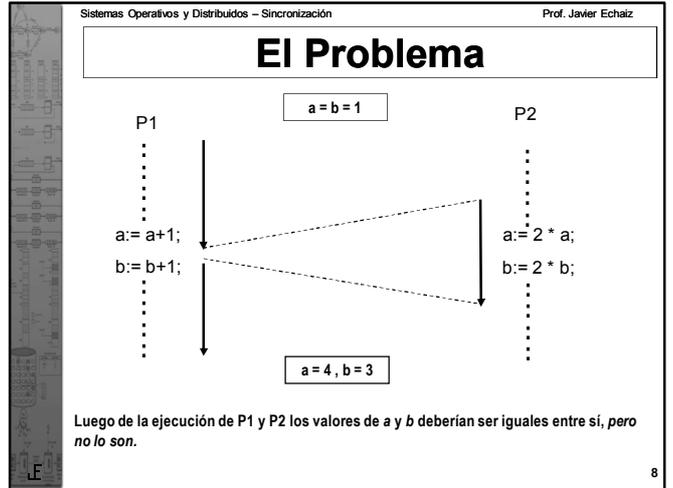
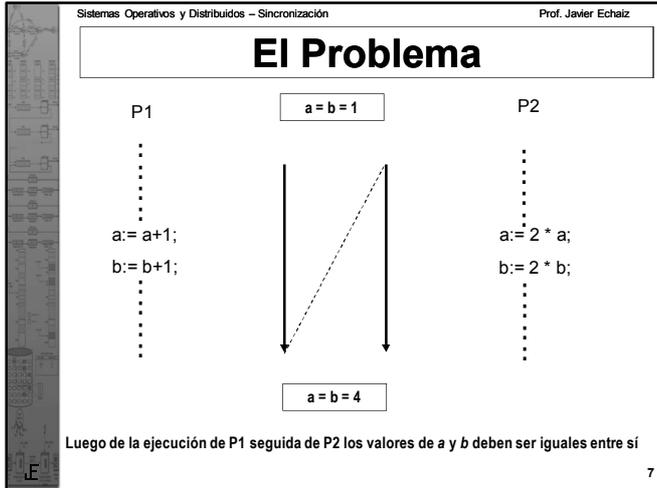
Proceso Consumidor

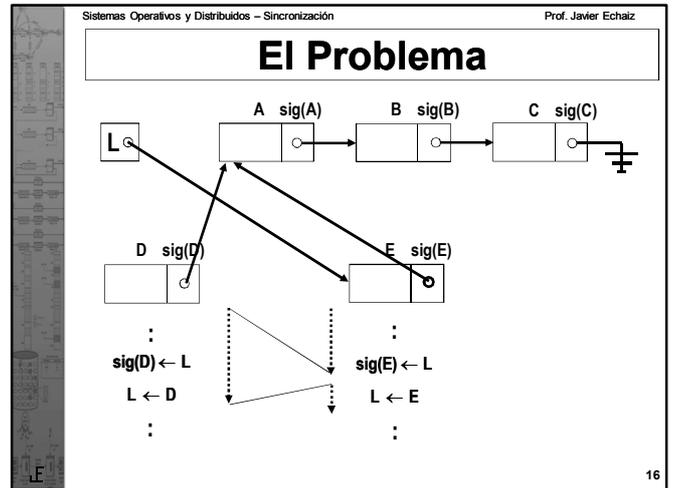
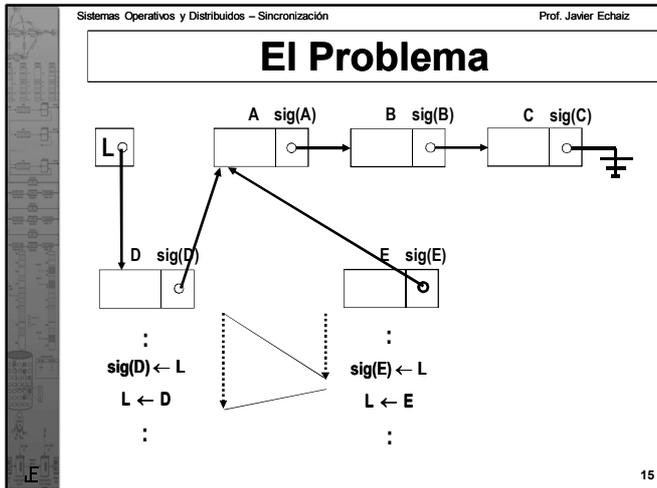
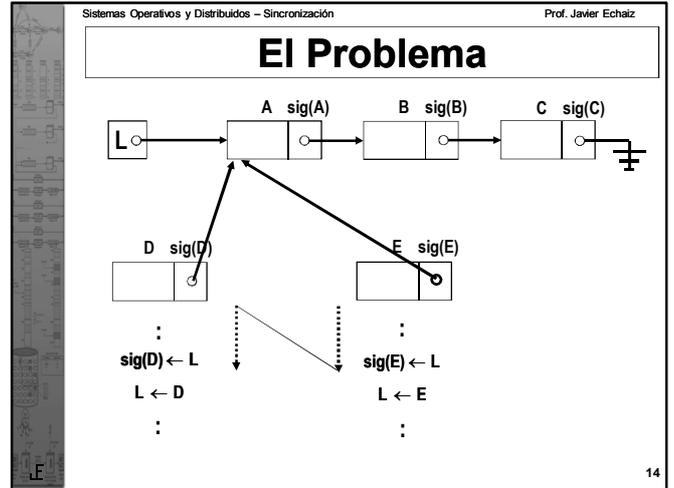
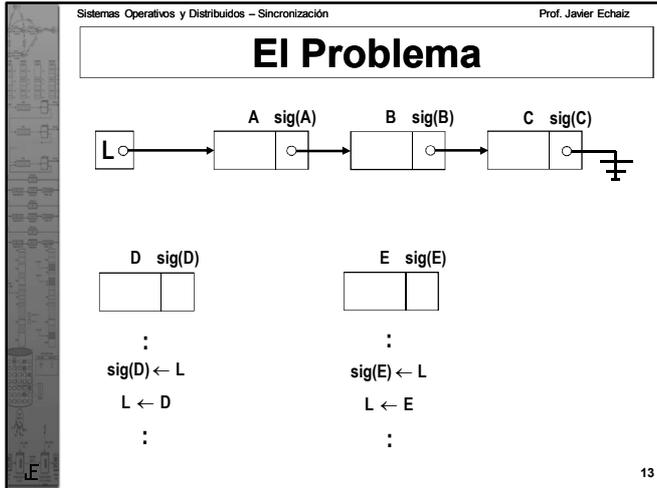
```

repeat
while contador = 0 do no-op;
nextc := buffer[out];
out := out + 1 mod n;
contador := contador - 1;
...
consume el ítem en nextc
...
until false;
            
```

- Las sentencias:
 - `contador := contador + 1;`
 - `contador := contador - 1;`
 deben ser ejecutadas *atómicamente*.







Sistemas Operativos y Distribuidos – Sincronización Prof. Javier Echaiz

Condición de Carrera

- ◆ **Condición de carrera** – Es la situación donde varios procesos acceden y manejan datos compartidos concurrentemente. El valor final de los datos compartidos depende de que proceso termina último.
- ◆ Para prevenir las condiciones de carrera, los procesos concurrentes cooperativos deben estar **sincronizados**.

17

Sistemas Operativos y Distribuidos – Sincronización Prof. Javier Echaiz

Problema de la Sección Crítica

- n procesos todos compitiendo para usar datos compartidos.
- Cada proceso tiene un segmento de código llamado **sección crítica**, en el cual los datos compartidos son accedidos.
- Problema – asegurar que cuando un proceso está ejecutando en su sección crítica, no se le permite a otro proceso ejecutar en su respectiva sección crítica.

18

Sistemas Operativos y Distribuidos – Sincronización Prof. Javier Echaiz

Solución al Problema de la Sección Crítica

- Exclusión Mutua.** Si el proceso P_j está ejecutando en su sección crítica, entonces ningún otro proceso puede estar ejecutando en sus secciones críticas.
- Progreso.** Si ningún proceso está ejecutando en su sección crítica y existen procesos que desean entrar en sus secciones críticas, entonces la selección de procesos que desean entrar en la sección crítica no puede ser pospuesta indefinidamente.
- Espera Limitada.** Debe existir un límite en el número de veces que a otros procesos les está permitido entrar en sus secciones críticas después que un proceso ha hecho un requerimiento para entrar en su sección crítica y antes que ese requerimiento sea completado.
 - Asuma que cada proceso ejecuta a velocidad distinta de cero.
 - No se asume nada respecto a la velocidad relativa de los n procesos.

19

Sistemas Operativos y Distribuidos – Sincronización Prof. Javier Echaiz

Intentos Iniciales para resolver el Problema

- Sólo 2 procesos, P_0 y P_1
- Estructura general del proceso P_i

```
repeat
  protocolo de entrada
  sección crítica
  protocolo de salida
  resto de sección
until falso;
```
- Los procesos pueden compartir algunas variables comunes para sincronizar sus acciones.

20

Sistemas Operativos y Distribuidos – Sincronización Prof. Javier Echaiz

Algoritmo

- Combina las variables compartidas de los algoritmos 1 y 2.
- Proceso P_i

```
repeat
  flag [i] := true;
  turn := j;
  while (flag [j] and turn = j) do no-op;
  sección crítica
  flag [i] := false;
  resto de sección
until falso;
```
- Alcanza los tres requerimientos; resuelve el problema de la sección crítica para dos procesos.

21

Sistemas Operativos y Distribuidos – Sincronización Prof. Javier Echaiz

Algoritmo del “Panadero”

Sección crítica para n procesos

- Antes de entrar en su sección crítica, el proceso recibe un número. El poseedor del número mas chico entra en su sección crítica.
- Si los procesos P_i y P_j reciben el mismo número, si $i < j$, entonces P_i es servido primero; sino lo es P_j .
- El esquema de numeración siempre genera números en orden incremental de enumeración;

e.e., 1,2,3,3,3,3,4,5...

22

Sistemas Operativos y Distribuidos – Sincronización Prof. Javier Echaiz

Algoritmo del “Panadero”(Cont.)

- Notación orden lexicográfico (ticket #, id proceso #)
 - $(a,b) < (c,d)$ si $a < c$ o si $a = c$ y $b < d$
 - $\max(a_0, \dots, a_{n-1})$ es un número k , tal que $k \geq a_i$ para $i = 0, \dots, n-1$
- Dato compartido


```
var choosing: array [0..n-1] of boolean;
    number: array [0..n-1] of integer;
```

Las estructuras de datos son inicializadas a *false* y 0 respectivamente.

23

Sistemas Operativos y Distribuidos – Sincronización Prof. Javier Echaiz

Algoritmo del “Panadero”(Cont.)

```
repeat
  choosing[i] := true;
  number[i] := max(number[0], number[1], ..., number[n-1])+1;
  choosing[i] := false;
  for j := 0 to n-1
    do begin
      while choosing[j] do no-op;
      while number[j] ≠ 0
        and (number[j], j) < (number[i], i) do no-op;
    end;
  sección crítica
  number[i] := 0;
  resto de sección
until falso;
```

24

Sincronización por Hardware

- Verifica y modifica el contenido de una palabra atómicamente.
- función *Test-and-Set* (**var** *target: boolean*): *boolean*;
- ```

begin
 Test-and-Set := target;
 target := true;
end;
```

25

## Exclusión Mutua con Test-and-Set

- Dato compartido : **var** *lock: boolean* (*inicialmente false*)
- Proceso  $P_i$ 

```

repeat
 while Test-and-Set (lock) do no-op;
 sección crítica
 lock := false;
 resto de sección
until false;
```

26

## Semáforos

- Es una herramienta de sincronización.
- Semáforo  $S$  – variable entera
- Puede ser accedido solo por dos operaciones indivisibles (atómicas):

```
wait (S): while $S \leq 0$ do no-op;
 S := S - 1;
```

```
signal (S): S := S + 1;
```

27

## Ejemplo: Sección Crítica de $n$ Procesos

- Variables compartidas
  - var** *mutex : semaphore*
  - inicialmente *mutex = 1*
- Proceso  $P_i$ 

```

repeat
 wait(mutex);
 sección crítica
 signal(mutex);
 resto de sección
until false;
```

28

## Implementación del Semáforo

- Se define un semáforo como un registro
 

```

type semaphore = record
 valor: integer
 L: list of procesos;
end;
```
- Se supone dos operaciones simples:
  - block**: suspende el proceso que la invoca.
  - wakeup(P)**: reactiva la ejecución de un proceso bloqueado  $P$ .

29

## Implementación (Cont.)

- Las operaciones del semáforo se definen como:
 

```

wait(S): S.value := S.value - 1;
 if S.value < 0
 then begin
 agregue este proceso a S.L;
 block;
 end;
signal(S): S.value := S.value + 1;
 if S.value ≤ 0
 then begin
 remueva un proceso P de S.L;
 wakeup(P);
 end;
```

30

Sistemas Operativos y Distribuidos – Sincronización Prof. Javier Echaiz

## El Semáforo como Herramienta General de Sincronización

- Ejecute  $B$  en  $P_j$  solo después que  $A$  ejecute en  $P_i$
- Use el semáforo  $flag$  inicializado a 0
- Código:
 

|                |              |
|----------------|--------------|
| $P_i$          | $P_j$        |
| □              | □            |
| $A$            | $wait(flag)$ |
| $signal(flag)$ | $B$          |

31

Sistemas Operativos y Distribuidos – Sincronización Prof. Javier Echaiz

## Dos Tipos de Semáforos

- *Semáforos de Cuenta (o contador)* – valor entero sobre un rango de dominio irrestricto.
- *Semáforo Binario* – valor entero que puede valer sólo 0 o 1; suele ser simple de implementar.
- Se puede implementar un semáforo de cuenta  $S$  como un semáforo binario. Cómo?

32

Sistemas Operativos y Distribuidos – Sincronización Prof. Javier Echaiz

## Problemas Clásicos de Sincronización

- Problema del Buffer Limitado
- Problema de Lectores y Escritores
- Problema de los Filósofos Cenando

Ver slides adicionales:  
Sincronización Extras y ExtrasBook

33

Sistemas Operativos y Distribuidos – Sincronización Prof. Javier Echaiz

## Monitores

- Es un constructor de sincronización de alto nivel que permite compartir en forma segura un tipo de dato abstracto entre procesos concurrentes.

```

type monitor-name = monitor
 declaraciones de variables
 procedure entry P1:(...);
 begin ... end;
 procedure entry P2(...);
 begin ... end;
 □
 procedure entry Pn (...);
 begin...end;
begin
 código de inicialización
end

```

34

Sistemas Operativos y Distribuidos – Sincronización Prof. Javier Echaiz

## Monitores (Cont.)

- Se debe declarar una variable de condición para permitir que un proceso espere dentro del monitor:
 

```
var x, y: condition
```
- La variable de condición puede ser solamente usada con las operaciones *wait* y *signal*.
  - La operación  $x.wait$ ; significa que el proceso que invoca esta operación es suspendido hasta que otro proceso invoque  $x.signal$ ;
  - La operación  $x.signal$  reactiva exactamente un proceso suspendido. Si no hay procesos suspendidos, entonces la operación no tiene efecto.

35

Sistemas Operativos y Distribuidos – Sincronización Prof. Javier Echaiz

## Vista esquemática de un Monitor

36

